Sensortechnik

Handbuch für Praxis und Wissenschaft

Mit 1067 Abbildungen und 122 Tabellen



Inhalt

Teil A Grundlagen und Technologie

1	Einführung in die Sensortechnik	3
1.1	Sensoren in technischen Systemen	3
1.1.1	Der Sensorbegriff	
1.1.2	Allgemeine Struktur eines Instrumentierungssystems	
1.1.3	Anwendungsgebiete und Anforderungen an Sensoren	5
1.2	Statische Sensoreigenschaften	6
1.2.1	Ideale Sensorkennlinie (Soll-Kennlinie)	6
1.2.2	Reale Sensorkennlinie (Ist-Kennlinie)	7
1.2.3	Einflüsse durch Störgrößen (Einflußeffekte)	10
1.2.4	Fehlerfortpflanzung systematischer Fehler	. 11
1.3	Korrektur von statischen Sensoreigenschaften	.12
1.3.1	Kalibrierung, Skalierung und Modellierung	12
1.3.2	Linearisierung in der Meßkette	13
1.3.3	Linearisierung und Einflußkorrektur durch	
	das Differenzprinzip	. 14
1.3.4	Umkehrung der Wirkungsrichtung durch Gegenkopplung	
	(Kompensationsprinzip).	. 16
1.4	Entwurf von Sensoren	. 17
1.4.1	Das Entwurfskonzept	17
1.4.2	Anforderungen und ihre Auswirkungen auf den Vbrentwurf.	18
1.4.3	Dominierende Struktur von	
	künftigen Instrumentierungssystemen	20
2	Auswertung von Meßsignalen	23
2.1	Einleitung	
2.2	Normung	23
2.2.1	DIN 1319	. 24
2.2.2	Leitfaden zur Angabe der Unsicherheit beim Messen	24
2.2.3	Internationales Wörterbuch der Metrologie	24
2.3	Begriffe.	
2.3.1	Meßgröße	
2.3.2	Eingangsgröße und Ergebnisgröße	25
2.3.3	Meßabweichung.	. 25

X	Inhalt

2.3.4	Einflußgröße und Korrektion	26
2.3.5	Meßunsicherheit.	
2.4	Vier Schritte der Auswertung von Messungen	
2.5	Aufstellung des Modells	
2.5.1	Eingangsgrößen.	
2.5.2	Modellfunktion	
2.6	Vorbereiten der Eingangsdaten	
2.6.1	Mehrmals gemessene Größen.	
2.6.2	Einzelwerte oder wenige Werte.	
2.6.3	Einflußgrößen	
2.6.4	Korrelationen	
2.7	Berechnung des vollständigen Meßergebnisses.	
2.7.1	Der Rechner macht's möglich	31
2.7.1	Meßergebnis.	
2.7.2	Standardunsicherheit	
2.7.3	Wichtige Formeln der Standardunsicherheit	
2.7.4	Numerische Berechnung der Standardunsicherheit.	
2.7.3	Angabe des vollständigen Meßergebnisses	
2.8.1	Schreibweisen der Angabe mit Meßunsicherheit	
2.8.2		
	Signifikante Ziffern	
2.8.3	Erweiterte Meßunsicherheit	33
3	Physikalische Sensoreffekte	35
3 3.1	Physikalische Sensoreffekte Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen	
_	·	36
3.1	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen.	36 36
3.1 3.1.1	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen	36 36 42
3.1 3.1.1 3.1.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt	36 36 42 47
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen.	36 36 42 47 47
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt. Piezoresistiver Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt.	36 36 42 47 47 51
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt. Piezoresistiver Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt. Gauß-Effekt.	36 36 42 47 47 51 53
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt. Gauß-Effekt. Magnetoresistiver Effekt.	36 36 42 47 47 51 53 57
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3.3	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt Magnetoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen.	36 36 42 47 47 51 53 57
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3 3.3.1	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt Magnetoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt.	36 36 42 47 47 51 53 57 67
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3.3 3.3.1 3.3.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt. Gauß-Effekt. Magnetoresistiver Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt. Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt Magnetoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt. Magnetoresistiver Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt. Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt. Pyroelektrischer Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung optischer	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68 70
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt. Magnetoresistiver Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt. Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt. Pyroelektrischer Effekt.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68 70
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.4	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt. Gauß-Effekt. Magnetoresistiver Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt. Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt. Pyroelektrischer Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung optischer und strahlungstechnischer Größen.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68 70
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.4.1 3.4.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt Magnetoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt. Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt. Pyroelektrischer Effekt. Sensoreffekte zur Umsetzung optischer und strahlungstechnischer Größen. Äußerer Photoeffekt. Innerer Photoeffekt.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68 70
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.4.1 3.4.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt Magnetoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt. Pyroelektrischer Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung optischer und strahlungstechnischer Größen. Äußerer Photoeffekt. Innerer Photoeffekt. Modellierung und Simulation.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68 70 72 72 74
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.4.1 3.4.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt Magnetoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt. Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt. Pyroelektrischer Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung optischer und strahlungstechnischer Größen. Äußerer Photoeffekt. Innerer Photoeffekt. Modellierung und Simulation. Einleitung.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68 70 72 72 74
3.1 3.1.1 3.1.2 3.2 3.2.1 3.2.2 3.2.3 3.3 3.3.1 3.3.2 3.3.3 3.3.4 3.4.1 3.4.2	Sensoreffekte zur Umsetzung mechanischer Größen. Piezoelektrischer Effekt Piezoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung magnetischer Größen. Hall-Effekt Gauß-Effekt Magnetoresistiver Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung thermischer Größen. Thermowiderstands-Effekt Temperatureffekte bei Halbleiterübergängen. Thermoelektrischer Effekt. Pyroelektrischer Effekt Sensoreffekte zur Umsetzung optischer und strahlungstechnischer Größen. Äußerer Photoeffekt. Innerer Photoeffekt. Modellierung und Simulation.	36 36 42 47 47 51 53 57 67 68 70 72 72 74

Inhalt	X

4.2.2	Deterministische Simulationsverfahren	84
4.3	Die Finite-Elemente-Methode	88
4.3.1	Historischer Rückblick	88
4.3.2	Theoretische Grundlagen	89
4.3.3	Ablauf einer FE-Simulation	92
4.3.4	Hard- und Softwareanforderungen.	. 94
4.4	Anwendung der Finite-Elemente-Methode in der Sensorik	95
4.4.1	Modellierung von Sensoren	95
4.4.2	Lösungsverfahren	99
4.4.3	Interpretation der Ergebnisse.	102
4.4.4	Beispiele für die Anwendung der FEM in der Mikrosensorik.	103
4.5	Ausblick	121
5	Materialien	125
5.1	Wandlerwerkstoffe	
5.1.1	Piezoelektrische Materialien.	
5.1.2.	Pyroelektrische Werkstoffe.	
5.1.3	Optoelektronische Wandlermaterialien.	
5.1.4	Thermoelemente.	
5.2	Widerstandswerkstoffe.	
5.3	Elektrische Verbindungswerkstoffe.	
5.3.1	Metalle und Legierungen	
5.3.2	Schaltkontakte	
5.3.3	Bondwerkstoffe	
5.3.4	Lote	
5.3.5	Kleber und Leitkleber	
5.4	Isoliermaterialien und Dielektrika	
5.5	Materialien für die Hybridintegration	
5.6	Gehäusewerkstoffe	
6	Mikrotechnologien	165
6.1	Reinraumtechnik.	
6.1.1	Reinraumklassen	
6.1.2	Reinraumkonzepte	
6.2	Siliziumtechnologie.	
6.2.1	Herstellung von Silizium	
6.2.2	Technologische Grundprozesse.	
6.3	Mikromechanik-Technologien	
6.3.1	Dreidimensionale naßchemische Strukturierung von Silizium	
	(Bulk Micromachining)	246
6.3.2	Dreidimensionale Strukturierung von Silizium	0
	durch Trockenätzen	256
#.3.3	Oberflächen-Mikromechanik (Surface Micromachining)	257
\$A	Waferverbindungstechniken	

XII	Inhalt
	-

- 4 4		2.50
6.4.1	Feldunterstützte Verbindungsverfahren	
6.4.2	Silizium/Silizium-Verbindung (Silicon Fusion Bonding)	263
6.5	Schichttechniken	
6.5.1	Dickschichttechnik.	
6.5.2	Dünnschichttechnik	
6.6	Verbindungs- und Kontaktiertechniken.	
6.6.1	Verbindungstechniken	
6.6.2	Kontaktierverfahren	
6.7	LIGA-Verfahren	280
7	Sondertechnologien	285
7.1	Hartstoffbearbeitung mit Ultraschall	
7.1.1	Allgemeines	
7.1.2	Verfahrensbeschreibung	
7.1.2	Einsatzmöglichkeiten der US-Bearbeitung t	
7.1.3	Ultraschall-Bearbeitungsmaschine.	
7.1.4	Qualitätssicherung.	
7.1.6	Anwendungsbeispiele	
7.1.7	Ausblick	
7.1.7	Photoätzbare Glaskeramik (Foturan).	
7.2.1	Der Begriff Glas.	
7.2.1	Phasentrennung/Entglasung.	
7.2.2	Glaskeramik.	
7.2.3	Photoätzbare Glaskeramik (Foturan).	
7.2.4	Mikrofunkenerosion.	
7.3 7.4	Materialbearbeitung mit dem Laserstrahl	
7.4.1	Schweißen mit dem Laserstrahl	
7.4.1	Bohren.	
7.4.2	Trennen	
7.4.3	Löten.	
7.4.4		
7.4.5 7.4.6	Abgleichen	
7.4.0	Vergüten von Oberflächen	
7.4.7	Beschriften	
	Abtragen	
7.4.9	Halbleiterprozesse	. 324
TeilB		
	und Verfahren	
8	Druck	
8.1	DMS- und Dünnfilm-Drucksensoren	
8.1.1	Meßgrößentransformation	
8.1.2	Druckaufnehmer mit Metallfolien-DMS.	
8.1.3	Druckaufnehmer mit Dünnfilm-DMS.	. 339

<u>Inhalt</u> XIII

8.1.4	Druckaufnehmer Kenngrößen und die Möglichkeit ihrer	
	gezielten Beeinflussung.	
8.2	Silizium- und Keramik-Drucksensoren	
8.2.1	Piezoresistive Siliziumdrucksensoren	
8.2.2	Kapazitive Drucksensoren	3/5
8.2.3	Drucksensoren auf der Basis verschiedener	205
0.2.4	Herstellungstechnologien	
8.2.4	Anforderungen und Anwendungen	390
9	Kraft, Drehmoment, Beschleunigung	.395
9.1	Kraft, Drehmoment	
9.1.1	Allgemeines zur Messung mit Kraftaufnehmern	
9.1.2	Spezielles zur Messung mit Wägezellen	
9.1.3	Grundlagen der DMS-Meßtechnik	
9.1.4	Allgemeines zu DMS-Aufnehmern	
9.1.5	Anwendung von DMS-Kraftaufnehmern und Wägezellen	
9.1.6	Piezoelektrische Kraftaufnehmer	425
9.1.7	Magnetoelastische Kraftaufnehmer	428
9.1.8	Induktive Kraftaufnehmer	430
9.1.9	Drehmomentmessung	431
9.1.10	DMS-Drehmomentaufnehmer.	435
9.1.11	Drehmomentaufnehmer nach dem induktiven Prinzip	439
9.1.12	Drehmomentaufnehmer nach dem Wirbelstromprinzip	441
9.1.13	Drehmomentaufnehmer nach dem piezoelektrischen Prinzip	441
9.2	Beschleunigung.	445
9.2.1	Einleitung	
9.2.2	Beschleunigte Feder-Masse-Systeme	
9.2.3	Empfindlichkeit, Bandbreite und Rauschen	
9.2.4	Sensorprinzipien zur Messung der Masseauslenkung.	459
9.2.5	Konstruktive und fertigungstechnische Aspekte.	465
9.2.6	Meßsignalverarbeitung	473
10	Länge und Winkel	479
10.1	R-, L-,C-, magnetische Aufnehmer	
10.1.1	Dehnungsaufnehmer	
10.1.2	Wegaufnehmer.	482
10.1.3	Winkelaufnehmer.	
10.2	Ultraschallsensoren zur Abstandsmessung	
	und Präsenzdetektion	511
10.2.1	Einleitung	
10.2.2	Ausbreitung von Ultraschall	
10.2.3		
	Abstandsmessung mit Ultraschall	321
10.2.4	Schlüsselelement Ultraschallwandler	

XIV		Inhalt
10.2.6	Realisierungen	544
10.3	Optische Aufnehmer	
10.3.1	Einleitung	553
10.3.2	Baugruppen optischer Meßaufnehmer.	555
10.3.3	Triangulationssensoren	571
10.3.4	Lichtschnittsensoren	580
10.3.5	Gitterprojektion und Moire-Verfahren	587
10.3.6	Laufzeitverfahren	597
10.3.7	Kamera-Meßtechnik	603
10.3.8	Interferometrie	606
10.3.9	Autofokustaster	613
10.4	Inkrementale und kodierte Längen- und Winkelaufnehmer	616
10.4.1	Einführung	616
10.4.2	Definitionen.	616
10.4.3	Einteilung der Meßsysteme	618
10.4.4	Inkrementale Meßverfahren.	619
10.4.5	Code-Meßverfahren	
10.4.6	Interpolation	633
11	Füllstand	639
11.1	Hydrostatische Füllstandmessung	
11.1.1	Einleitung.	
11.1.2	Meßprinzip.	
11.1.3	Meßeinrichtung.	
11.1.4	Meßschaltung	
11.1.5	Typische Anwendungsgebiete.	
11.2	Lotsystem	
11.2.1	Einleitung	
11.2.2	Meßprinzip	
11.2.3	Meßeinrichtung	
11.2.4	Meßschaltung	
11.2.5	Typische Anwendungsgebiete.	
11.3	Radiometrische Füllstandmessung	660
11.3.1	Einleitung	660
11.3.2	Begriffe	662
11.3.3	Meßprinzip.	665
11.3.4	Meßeinrichtung.	666
11.3.5	Typische Anwendungsgebiete	676
11.4	Füllstandmessung mit Mikrowellen	687
11.4.1	Einleitung.	
11.4.2	Meßprinzip.	688
11.4.3	Geräteaufbau	692
11.4.4	Meßschaltung.	
11.4.5	Technische Daten	700

Inhalt		XV
11.4.6	Typische Anwendungsgebiete.	.704
11.5	Kapazitive Füllstandmessung	.706
11.5.1	Einleitung	706
11.5.2	Meßprinzip.	
11.5.3	Meßeinrichtung.	709
11.5.4	Meßschaltung.	712
11.5.5	Typische Anwendungsgebiete.	728
11.6	Füllstandmessung mit Vibrationssonde	730
11.6.1	Einleitung	.730
11.6.2	Meßprinzip.	.731
11.6.3	Meßeinrichtung.	.736
11.6.4	Elektrische Schaltung	737
11.6.5	Typische Anwendungsgebiete	.739
12	Drehzahl	741
12.1	Allgemeines	.741
12.2	Wirbelstromdrehzahlmesser	.741
12.3	Stroboskop	.742
12.4	Tacho-Generatoren	
12.4.1	Wirbelstromsensor	743
12.4.2	Wechselstrom-Generatoren	.744
12.4.3	Unipolarmaschine	.746
12.5	Impuls-Drehzahlsensoren.	.746
12.5.1	Allgemeines	.746
12.5.2	Impulsbildung	746
12.5.3	Impulsformung	.752
12.5.4	Koinzidenz-Verfahren	.753
12.5.5	Zählverfahren	754
13	Durchfluß	761
13.1	Volumetrische Meßverfahren	761
13.1.1	Auslaufzähler	762
13.1.2	Verdrängungszähler	763
13.2	Volumenzähler mit Meßflügeln	768
13.2.1	Turbinenradzähler	768
13.2.2	Flügelradzähler	.770
13.3	Wirbelzähler	.771
13.3.1	Einleitung	771
1 13.3.2	Meßprinzip	
13.3.3	Gerätetechnische Ausführungen	
13.4	Drallzähler	781
13.5	Pitot-Rohr.	782
13.6	Wirkdruckverfahren.	783
JÜ9.6.1	Physikalische Grundlagen	.784

XVI	Inhalt

13.6.2	Wirkdruck-Zähler	780
13.6.3	Blendenmessung.	
13.6.4	Weitere Wirkdruckverfahren.	
13.0.4		
	Durchflußmessung aus der Kraft auf angeströmte Körper	
13.7.1	Schwebekörper-Durchflußmessung	
13.7.2	Federscheibendurchflußmesser.	
13.7.3	Klappendurchflußmesser.	
13.8	Magnetisch-induktive Durchflußmessung.	
13.8.1	Physikalische Grundlagen	
13.8.2	Aufbau	
13.8.3	Störsignale.	799
13.8.4	Magnetisch-induktive Geschwindigkeits-	
	und Durchflußsonden	.800
13.8.5	Bewertung der magnetisch-induktiven Durchflußmessung	801
13.9	Durchflußmessung in offenen Gerinnen	.801
13.9.1	Konventionelle Messung mit Höhendifferenzverfahren.	.802
13.9.2	Ultraschall-Laufzeitverfahren.	
13.9.3	Magnetisch-induktive Durchflußmessung an offenen	
	Gerinnen.	805
13.10	Ultraschall-Durchflußmessung	
13.10.1	Funktionelle Merkmale.	
13.10.2	Grundlagen.	
13.10.3	Meßrohrgestaltung.	
13.10.4	Fehlereinflüsse.	
13.10.5	Wandlertechnik	
13.10.6	Anwendungsbeispiele.	
13.10.7	Ausblick	
13.11	Hitzdraht-Anemometrie für Geschwindigkeitsmessungen	.037
13.11	in Unterschallströmungen	837
13.11.1	Einleitung	
13.11.2	Meßprinzip und Aufbau der Aufnehmer	
13.11.2	Wärmeübergang von dünnen Drähten.	
13.11.4	Frequenzgang.	
13.11.5	Richtungsempfindlichkeit von Hitzdrahtaufnehmern	
13.11.5	Kalibrierung von Hitzdrahtaufnehmern	
	<u> </u>	
13.11.7	Hitzdrahtmessungen in Unterschallströmungen	
13.11.8	Einfluß der Fluidtemperatur	
13.11.9	Fehlerquellen der Hitzdrahtanemometrie	
13.11.10	Industrielle Anwendungen	
13.11.11	Ausblick	
13.12	Laser-Doppler-Anemometrie (LDA)	
13.12.1	Einleitung	
13.12.2	Meßprinzip.	
13.12.3	Referenzstrahlanemometer	.858

Inhalt		XVII
13.12.4	Zweistrahlanemometer	859
13.12.5	Interferenzstreifenmodell der LDA-Signale	861
13.12.6	Komponenten und optische Auslegung eines einfachen	
	Zweistrahl-LDA-Systems	862
13.12.7	Photodetektoren	866
13.12.8	Streuteilchen (Seeding)	871
13.12.9	Signalauswertung	875
13.12.10	Richtungserkennung durch Frequenzverschiebung	
13.12.11	Rückstreusysteme	885
13.12.12	Zwei-und Dreikomponenten-Laser-Doppler-Anemometer	886
13.12.13	Lichtwellenleiter- und Halbleiter-LDA	889
13.13	Laser-Doppler-Durchflußmeßtechnik	892
13.13.1	Einleitung	892
13.13.2	Meßprinzip.	
13.13.3	Instationäre Messungen	895
13.13.4	Gerätetechnische Ausführungen	
13.13.5	LDA-Durchflußmeßgerät in Glasfasertechnologie mit großer	
	Bandbreite	896
13.13.6	LDA-Durchflußmeßgerät mit Halbleiterlaser	
	und holographischen Optikkomponenten	898
13.13.7	Anforderungen - Vorteile des Meßprinzips	
13.14	Coriolis-Massedurchflußmessung	900
13.14.1	Funktionsweise	
13.14.2	Ausführung	904
13.14.3	Anwenderaspekte	
13.15	Thermische Massendurchflußmessung.	
13.16	Laufzeitmessung mit Markier- und Impfverfahren	
13.17	Laufzeitmessung durch Korrelation	
14	Temperatur	923
14.1	Einleitung.	923
14.2	Sensorprinzipien und -materialien	
14.2.1	Thermoresistive Prinzipien	924
14.2.2	Flußspannung von Dioden, Basis-Emitter-Spannung von	
	Transistoren	929
14.2.3	Thermoelektrische Effekte	931
14.2.4	Quarz-Temperatursensoren	933
14.3	Design und Herstellungsverfahren der Elementarsensoren	934
14.3.1	Platin-Temperatursensoren	934
14.3.2	Dünnfilm-Metall Temperatursensoren	
14.3.3	NTC und PTC-Thermistoren	
14.3.4	Silizium-Spreading Resistance-Temperatursensoren	
14.4	Kenndaten	
14.4.1	Metallwiderstands-Temperatursensoren	
	*	

XVIII	Inhalt

14.4.2	NTC- und PTC-Thermistoren	
14.4.3	Silizium-Spreading-Resistance-Temperatursensoren	
14.4.4	Integrierte Temperatursensoren	
14.4.5	Thermoelemente.	944
14.5	Anwendungen	
14.5.1	Industrielle Prozeßkontrolle.	945
14.5.2	Automobilanwendungen	947
14.5.3	Sonstige Anwendungsbereiche.	. 948
15	Infrarot-Strahlungssensoren zur berührungslosen	
	Temperaturmessung	953
15.1	Grundlagen der Infrarotstrahlung	953
15.2	Sensorkenngrößen von Infrarotsensoren	963
15.2.1	Spektralbereich, spektrale Empfindlichkeit	963
15.2.2	Empfindlichkeit	964
15.2.3	Rauschen	
15.2.4	Rauschäquivalente Leistung und spezifische Detektivität	969
15.2.5	Frequenzabhängigkeit, Ansprechzeit, Zeitkonstante	969
15.3	Thermische Sensoren	
15.3.1	Grundprinzip	970
15.3.2	Bolometer	974
15.3.3	Thermoelektrische Sensoren	977
15.3.4	Pyroelektrische Sensoren	980
15.4	Photonensensoren	985
15.4.1	Grundprinzip.	985
15.4.2	Photoleiter (Photowiderstände)	. 988
15.4.3	Photodioden	990
15.4.4	Schottky-Barriere-Sensoren	994
15.5	Anwendungen	. 995
15.5.1	Kenngrößen für Pyrometer und Bildgeräte	996
15.5.2	Punktförmige Temperaturmessung	998
15.5.3	Anwendungen von punktförmig messenden Pyrometern	1004
15.5.4	Wärmebildgeräte	1005
15.5.5	Anwendungen von Wärmebildgeräten	
15.5.6	Sicherheitstechnik	
15.6	Zusammenfassung.	1014
16	Vakuum-Totaldruck-Messung	.1021
16.1	Meßmethoden	
16.2	Mechanische Vakuummeter	.1023
16.3	Wärmeleitungs-Vakuummeter	1026
16.4	Ionisations-Vakuummeter	1029
16.5	Gasreibungs-Vakuummeter.	1035
16.6	Kalibrieren von Vakuummetern	1036

Inhalt	XIX
--------	-----

17	Partikelmeßtechnik	1039
17.1	Einleitung	
17.2	Unterschiedliche Eigenschaften von Kolloiden und Aerosolen	
17.3	Probennahme	
17.4	Partikelgrößensortierung	
17.5	Optische Sensoren	
17.6	Elektroresistive Partikelmessung in Flüssigkeiten:	
	der Coulter-Zähler	1073
17.7	Pulsverarbeitung bei Partikelzählern	
17.8	Fehler in Partikelzählermessungen	
17.9	Elektroresistive Partikelsensoren für Gase	
17.10	Das Aerosolelektrometer	
17.11	Partikelmassen-Sensoren	
17.12	Das Epiphaniometer.	
17.13	Rußbestimmung durch Echtzeitmessung	
	von Filterschwärzungsgraden	1090
17.14	Rußbestimmung aufgrund des photoakustischen Effekts	1092
17.15 I	Der Photo elektrische Aerosolsensor (PAS)	
17.16	Eichung von Partikelsensoren.	
18	Konzentrationsmessung in Gasen	
18.1	Gassensoren.	
18.1.1	Definition eines Gassensors und Allgemeines zur Einteilung.	
18.1.2	Anwendungsgebiete und Anforderungen	
18.1.3	Thermische Gassensoren	
18.1.4	Metalloxidhalbleitergassensoren und verwandte Sensoren	
18.1.5	Festkörperionenleiter	
18.1.6	Weitere Gassensoren	
18.1.6	Ausblick	
18.2	Elektrochemische Gassensoren	
18.3	Analysengeräte	1133
19	Konzentrationsmessungen in Flüssigkeiten	1179
19.1	Flüssige Meßmedien	
19.2	Potentiometrie	
19.3	Amperometrie	
19.4	Konduktometrie.	
19.5	Optische Detektion	
19.6	Biosensoren	
20	Gasfeuchte	1210
\$0.1	Eigenschaften wasserbeladener Gase.	
0.2	Meßgrößen in der Feuchtemeßtechnik	
.10.3	Spurenfeuchte-Sensoren	
\$0.4	Klimafeuchte-Sensoren	
ψ υ. Τ	Kimuroucino Gonsoron	14+/

20.5	Hochfeuchte-Sensoren	.1257
20.6	Neue Meßverfahren.	1262
20.7	Feuchtegeneratoren und Referenzmessungen	
	č	
TeilC		
Sensors	ysteme und Signalverarbeitung	
21		1077
21	Signalverarbeitung bei Multisensoren	
21.1	Signalverarbeitung bei Einzelsensoren	
21.1.1	Aufgaben der Sensorsignalverarbeitung	
21.1.2	Analoge Signalumformung	
21.1.3	Digitalumsetzung	
21.1.4	Signalübertragung	
21.1.5	Digitale Signalverarbeitung	
21.1.6	Beispiel zur digitalen Signalverarbeitung	
21.1.7	Ausblick	
21.2	Kaiman Filter	.1311
21.2.1	Einführung	.1311
21.2.2	System- und Beobachtungsmodelle	.1312
21.2.3	Herleitung der Kaiman Filter Algorithmen	
21.2.4	Das Kaiman Filter in der Praxis	.1322
21.2.5	Erweitertes Kaiman Filter	.1326
21.2.6	Variationen des Kaiman Filters	.1330
21.2.7	Beispiele.	1331
21.2.8	Bibliographische Bemerkung	.1342
21.3	Datenintegration durch Fuzzy Logic	.1346
21.3.1	Einleitung.	.1346
21.3.2	Grundbegriffe der Fuzzy Logic	.1348
21.3.3	Anwendungsfelder für Fuzzy Logic	.1353
21.4	Neuronale Netze	1359
21.4.1	Einführung	.1359
21.4.2	Neuronale Netze - ihr Konzept.	.1360
21.4.3	Neuronale Netze - ihre Funktionsweise	1364
21.4.4	Neuronale Netze - ihre besonderen Vorteile.	.1366
21.4.5	Zusammenfassende Wertung	.1366
22		10.50
22	Objekterkennung mit Ultraschall	
22.1	Aufnahme von Objektsituationen	
22.1.1	Einsatzparameter des Objekterkennungssystems.	
22.1.2	Anordnung der Wandler	
22.1.3	Auflösungsvermögen	
22.2	Rekonstruktion der Objekteigenschaften	
22.2.1	Übertragungsmodell	
22.2.2	Zeitliche Übertragungsfunktion	.1382

<u>Inhalt</u> XXI

<u> </u>		
22.2.3	Räumliche Übertragungsfunktion	1383
22.2.4	Rückfaltung	1384
22.3	Auswertung des Empfangsechos	1389
22.3.1	Echoprofilspeicherung	1389
22.3.2	Differenzprofile	1391
22.3.3	Subtraktion des Norm-Echos	1393
22.3.4	Korrelationsanalyse	1395
22.3.5	Inverses Filter zur Objektidentifikation	1398
22.4	Klassifikation	1399
22.4.1	Numerische Klassifikatoren	1400
22.4.2	Klassifikation mit Methoden der Fuzzy-Logik.	1401
22.4.3	Neuronale Netze.	1403
22.5	Anwendungsbeispiele	1405
22.5.1	Vergleich der Empfangsechos für Objekt und Muster	1405
22.5.2	Verwendung angepaßter Sendesignale	1406
22.5.3	Auswertung mit Fuzzy Logik	1407
22.5.4	Auswertung der Phaseninformation	1410
22.5.5	Positionsinvariante Objekterkennung	1411
22.6	Ausblick	1416
23	Detektoren in der Gefahrenmeldetechnik	
23.1	Allgemeines	
23.2	Meßgrößen	1422
23.3	Möglichkeiten zur Vergrößerung	
	der Detektionswahrscheinlichkeit und zur Verringerung	
	der Falschmeldungswahrscheinlichkeit	
23.3.1	Integration der Meßgröße über der Zeit.	
23.3.2	Integration über dem Ort.	1425
23.3.3	Gleichzeitige Nutzung auf unterschiedliche physikalische	
	Größen empfindlicher Sensoren	
23.4	Aufbau einer Gefahrenmeldeanlage	
23.5	Verbindung Melder Zentrale.	
23.5.1	Gleichstromlinientechnik	
23.5.2	Lokales Sicherheits-Netzwerk (LSN)	
23.6	Meßprinzipien in der Einbruchmeldetechnik	
23.6.1	Objektüberwachung	
23.6.2	Raumüberwachungsmelder	
23.6.3	Melder zur Außenhautüberwachung	
23.6.4	Sensoren für die Freigeländeüberwachung	
23.7	Meßprinzipien in der Brandmeldetechnik.	
23.7.1	Rauchmelder	
23.7.2	Wärmemelder	
23.7.3	Wärmestrahlungsmelder	
23.8	Ausblick	1468

XXII	Inhalt

24	Elektromagnetisch verträgliche Signalübertragung	1471
24.1	Definition Elektromagnetische Verträglichkeit (EMV)	.1471
24.2	Übersicht Störbeeinflussung	.1471
24.3	Störgrößenbeschreibung auf Leitungen	
24.4	Leitungsgebundene Kopplung	
24.4.1	Ohmscher Leitungswiderstand.	
24.4.2	Leitungsinduktivität	
24.4.3	Qualitative Konstruktionsrichtlinien	
24.5	Leitungsungebundene Kopplung von Leitungen	.1483
24.5.1	Niederfrequente Felder	1485
24.5.2	Leitungsungebundene Kopplung über hochfrequente Felder.	1488
24.5.3	Qualitative Konstruktionsrichtlinien.	.1489
24.6	Kopplung Feld-Leitung	1492
24.6.1	Felder	1492
24.6.2	Feldeinkopplung in elektrisch kurze Leitungen	.1494
24.6.3	Feldeinkopplung in elektrisch lange Leitungen	1497
24.6.4	Qualitative Konstruktionsrichtlinien	
24.7	Schirmung	
24.7.1	Leitungsschirm	
24.7.2	Schirmung der Endgeräte	
24.7.3	Schutzschirmtechnik (Guard)	
24.8	Filter	.1507
24.9	Signaleingänge, Übertragungsstrecken,	
	Übertragungsverfahren	1509
24.9.1	Signaleingänge.	
24.9.2	Signalübertragung	.1510
24.9.3	Übertragungsverfahren	1512
24.10	Schlußbemerkung	.1513
25	Sensorbussysteme	.1515
25.1	Busfähige Sensoren	.1515
25.2	Grundlagen serieller Bussysteme für die Sensorebene	.1521
25.3	Das ISO-OSI-Schichtenmodell und seine Anwendung	
	auf sensornahe Bussysteme	.1525
25.4	Verfügbare Systeme und Auswahlkriterien.	.1538
25.5	Wirtschaftliche Aspekte des Sensorbuseinsatzes	
25.6	Nationale und internationale Normung.	
25.7	Ausblick: Tendenzen bei Sensorbussen	
Sachverz	eichnis	.1555